

台達垂直多關節機器人 快速安裝說明

1. 安全注意事項

在操作過程中，請注意工作環境的安全，並在本機器手臂外圍設置防護柵欄，以確保使用者操作安全及隨時注意以下安全注意事項：

配線注意



- 接地工程必須確實實施。
- 在通電時，請勿拆解或更改配線，否則可能會導致觸電危險。
- 請務必將控制器電源關閉再進行配線，否則可能會造成觸電或短路危險。
- 配線工作需為具有相關證照人員，不具備相關證照人員請勿進行配線工作。
- 請依照手冊指示安裝柵欄、光柵、Laser scanner 或壓力墊...等安全防護裝置，避免人員進入機器人工作範圍被機器人撞擊導致受傷等危險。

操作注意



- 使用之前，請仔細詳讀本手冊以確保機器人及控制器在正確適合使用的場合及環境，以免影響機構、電子零件的壽命，也涉及其他安全性問題。
- 機器人是部分完成的機械，保護和安全電路的組合和構造應由最終系統整合者負責。
- 所有兒童和遊客都應與機器人工作區域保持安全距離。
- 請勿穿著鬆散的衣服、領帶、戒指或手鍊，以及穿戴頭髮保護套保護長頭髮，這些東西容易因為操作時，不小心被機器捲入造成人員受傷危險。
- 在不使用機器人要離開時，請確實關閉電源和隔離能源，直到機器人完全停止後才可離開。
- 初次手動教導機器人時，因為操作不熟悉，請不要站在機器人移動範圍內，避免發生危險。

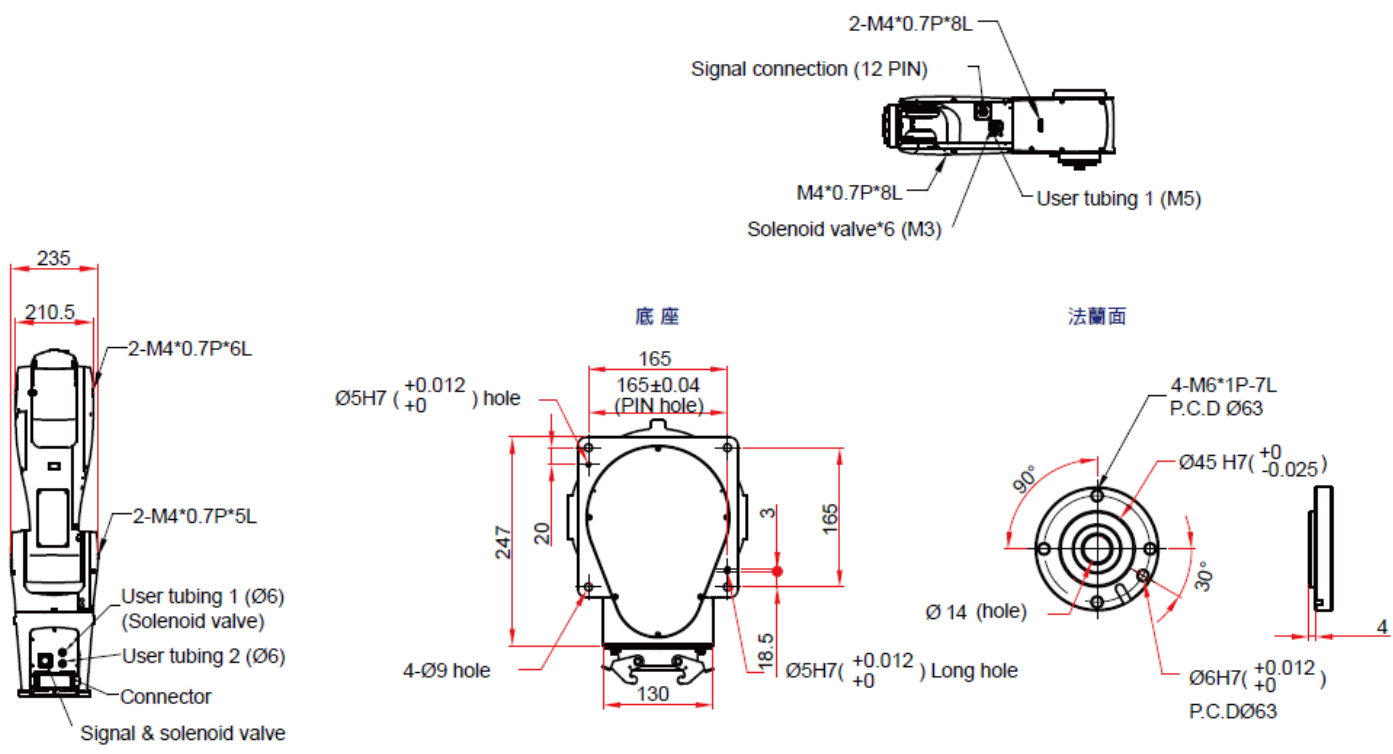
保養及檢查



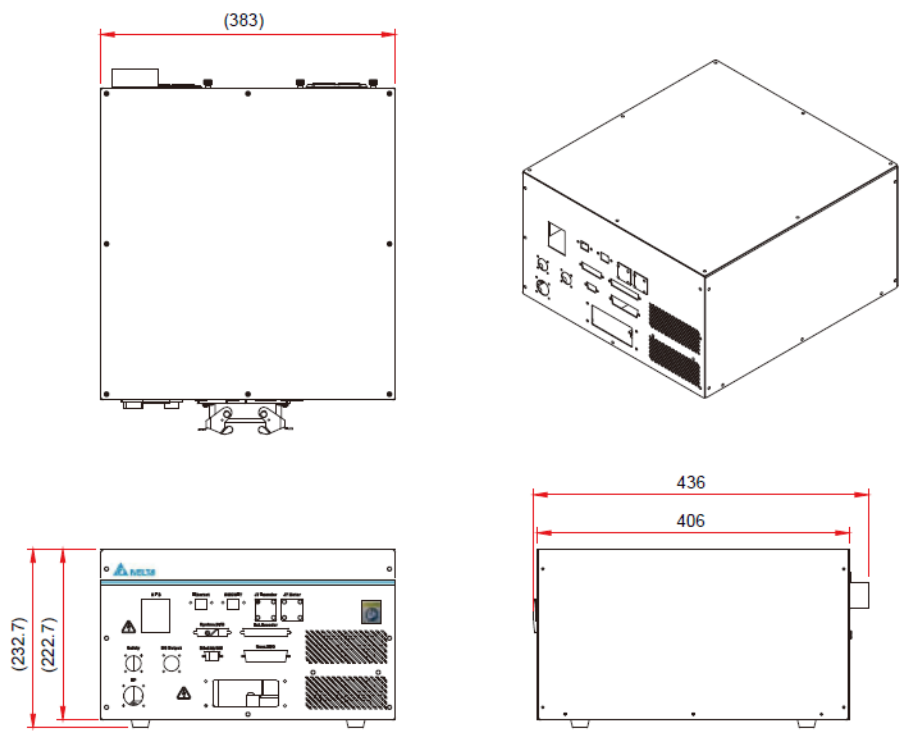
- 禁止在送電狀態進行控制器及機器人的保養及檢查，否則可能會造成觸電或人員受傷危險。
- 電源關閉 10 分鐘內，不得接觸接線端子，否則驅動器內的殘餘電壓可能造成人員觸電。
- 機器人零件損壞時，禁止任意更換其他廠牌零件，這樣可能會導致機器人性能受損、零件損壞。
- 只有受過訓練後合格之電機專業人員才可以安裝、配線及修理保養本機器手臂。

2. 安裝說明

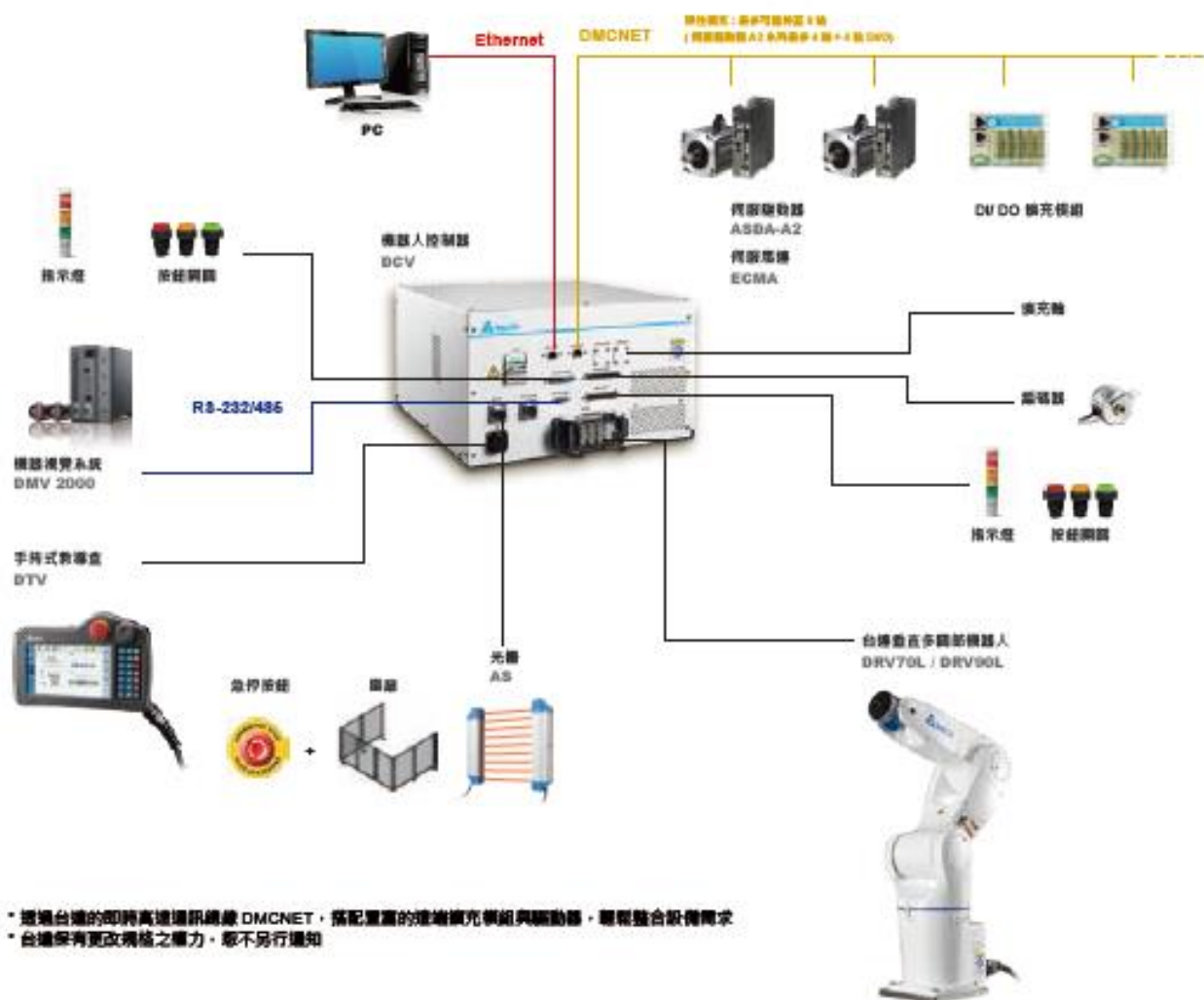
DRV70L 及 DRV90L 系列



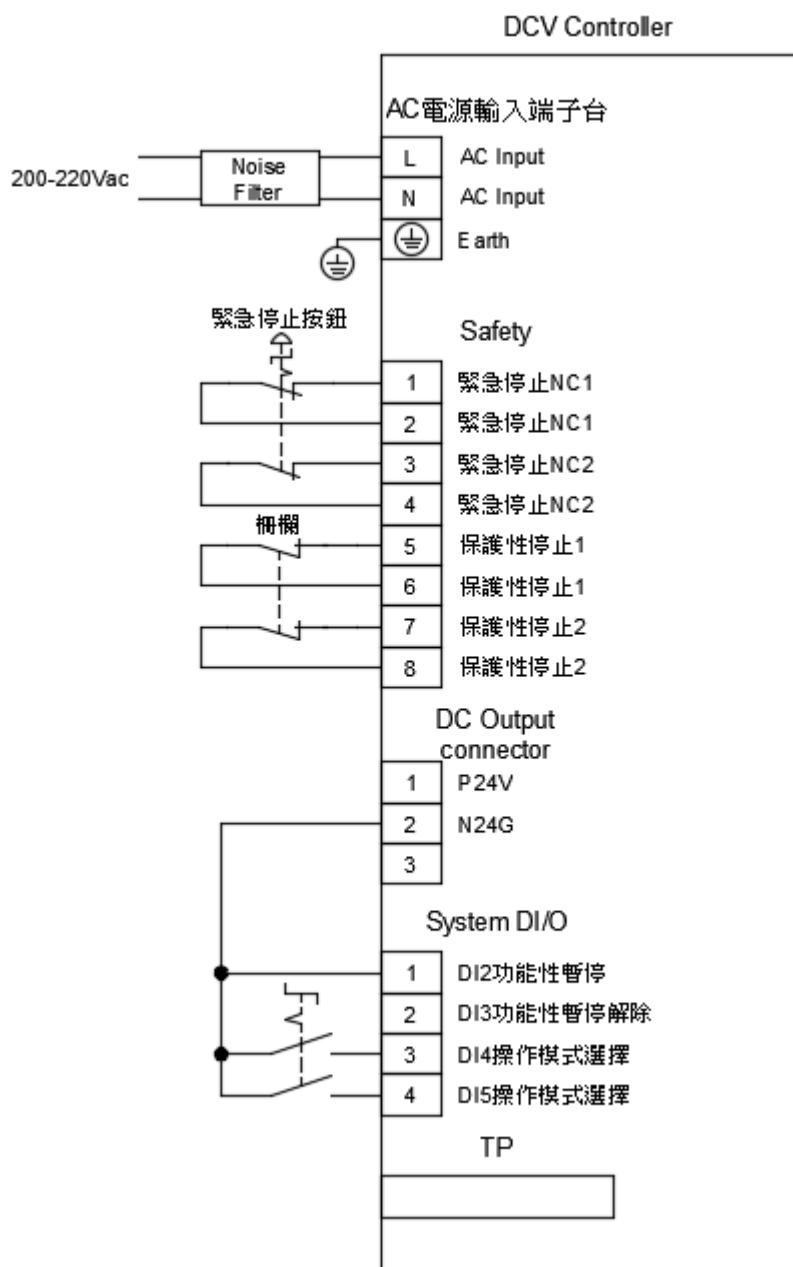
DCV 系列控制器



3. 控制器周邊系統組成



4.快速配線範例



備註：

- 1、在執行 T1 模式教導時，請使用 DTV-2FM 或 DTV-2GM 接到控制器的 TP 接口，並將 DI4 導通即可進入 T1 教導模式。
- 2、在執行 Auto 模式、不使用 TP 時，請將配件包內的 TP 短路連接器連接到控制器的 TP 接口，並將 DI5 導通即可進入 Auto 模式。

功能	DI4	DI5
Auto	0	1
T1 25%	1	0
T2 100%	1	1

注意：詳細內容請參閱垂直多關節機器人控制器使用者手冊

5. 機器人包含部件(配件包)

項目	名稱	台達料號	照片
1	安全迴路連接器(8P)	3534847700	
2	TP 短路頭 3534847700	3534847200	
3	System 輸出輸入接頭(D-SUB 25P/Male)	3534846500	
4	User 輸出輸入接頭(D-SUB 50P/Male)	3534846800	
5	RS232/485 訊號接頭(D-SUB 9P/Male)	3534846400	
6	Ext. Encoder 訊號接頭(D-SUB 37P/Male)	3534846700	
7	DC Output 連接器(3P)	3534847600	
8	手臂訊號連接器(12P)	3534847300	
9	手臂訊號連接器(24P)	3534847000	
10	終端電阻	3072384000	